A) Micropython auf einem Wemos D1 mini installieren

1. Board mit Rechner verbinden

2. Treiber für D1 mini herunterladen und installieren: ch341ser_win.zip, herunterladbar unter: https://wiki.wemos.cc/downloads

3. Wenn nicht bereits geschehen: Python 3.7 herunterladen und installieren. *Aufpassen*: Pfad zu Windows hinzufügen, sonst funktioniert der pip-Install über das Internet nicht!

4. Eingabeaufforderung öffen: Ausführen > cmd

5. im cmd-Fenster den Befehl ausführen: pip install esptool

6. Gerätemanager öffnen: Ausführen > devmgmt.msc

7. Im Gerätemanager unter Anschlüsse (COM und LPT) den COM-Port des D1 mini herausfinden (*z.B. COM3, wird ab jetzt beispielhaft hier im weiteren Tutorial verwendet*)

8. In das cmd-Fenster zurückgehen und den Flash-Speicher des D1 mini löschen: esptool.py --port COM3 erase_flash

9. Die aktuelle Firmware ("latest stable Firmware") für ESP8266-Boards hier herunterladen: http://micropython.org/download/

10. Diese Firmware in einen Ordner (z.B. in C:\temp) legen und umbenennen, (z.B. "esp.bin") und in der Eingabeaufforderung in diesen Ordner wechseln.

11. Die Firmware flashen: esptool.py --port COM3 --baud 115200 write_flash --flash_size=detect 0 esp.bin

12. Überprüfen, ob alles funktioniert hat, Teil 1: CoolTerm herunterladen unter http://freeware.the-meiers.org/CoolTermWin.zip
Einstellungen auf 115200 Baud, ansonsten defaults; verbinden mit connect.
Eintippen des Befehls print("hallo welt "*5) sollte fünf Mal den Text hintereinander ausgeben.

13. Micropython-Standardeinstellung ist die Erzeugung eines Wifi-Accesspoints mit dem Namen Micropython-xxxxx, wobei die "xxxxx" die Mac-Adresse des D1 mini ist. Passwort ist micropythoN.

B) Pycharm installieren und konfigurieren

https://blog.jetbrains.com/pycharm/2018/01/micropython-plugin-for-pycharm/

1. Pycharm Community installieren (vorher sollte Python 3.7 installiert sein)

2. Micropython installieren unter: File > Settings > Plugins Dort Micropython suchen und installieren.

3. Neues Projekt anlegen mit Einstellung:

🖺 Create Project X				
Location: C:\Users\joerg\PycharmProjects\meinMicropythonTest				
Project Interpreter: New Virtualenv environment				
New environment using 🕂 Virtualenv 🗸				
Location:	C:\Users\joerg\PycharmProjects\meinMicropythonTest\venv			
Base interpre	eter: 🔁 Python 3.7 C:\Users\joerg\AppData\Local\Programs\Python\Python37\python.e 🗸 🛄			
Inherit global site-packages				
Make available to all projects				
O Existing interpreter				
Interpreter:	Python 3.7 C:\Users\joerg\AppData\Local\Programs\Python\Python37\python.exe			

4. Konfiguration des D1 mini unter:

File > Settings > Languages and Frameworks

Settings			
Q	Languages & Frameworks > MicroPython		
> Appearance & Behavior	Enable MicroPython support		
Keymap	Device type: ESP8266 V		
> Editor	Device path: COM3 📄 Detect		
Plugins	Learn more about setting up ESP8266 devices		
> Version Control			
> Project: MicroPythonD1mini			
> Build, Execution, Deployment			
✓ Languages & Frameworks			
> Schemas and DTDs			
Jupyter Notebook			
Markdown			
MicroPython 💿			

ACHTUNG!

Beim ersten Start unter Pycharm wird der Device-Path nicht angezeigt, den: Es fehlen noch diverse Treiber, z.B. von Adafruit etc. Diese werden beim Anlegen des ersten Pythonscripts als fehlend angezeigt und lassen sich nachinstallieren. Anschliessend kann man erst per ,Detect' in diesem Fenster den COM-Port auswählen.

5. Neues Micropython-File in PyCharm anlegen: ACHTUNG! Datei muss den Dateinamen besitzen: main.py

C) Python programmieren 🐵

https://micropython-on-wemos-d1-mini.readthedocs.io/en/latest/basics.html#blink



1. LED blinken lassen:

```
from machine import Pin
import time
```

```
led = Pin(2, Pin.OUT)
```

while True:

led(0)
time.sleep(0.1)
led(1)
time.sleep(0.1)

2. LED per PWM ansteuern:

Variante 1

```
from machine import Pin
from machine import PWM
import time

pwm = PWM(Pin(2))
for j in range(10):
    if (i<25):
        pwm.freq(10+i)
        pwm.duty(i*40)
    if (i>25):
        pwm.freq(60-i)
        pwm.duty(2000-i*40)
        time.sleep(0.1)
```

Variante 2

```
from machine import Pin, PWM
import time, math

pwm = PWM(Pin(2), freq = 100)

def meinPuls(1, t):
    for i in range(20):
        l.duty(int(math.sin(i/10*math.pi)*500 + 500))
        time.sleep_ms(t)

for i in range(100):
    meinPuls(pwm, 10)
```